

## RSJ2017 セッションプログラム(暫定版)

9月11日(月)	
オープン フォーラム	10:00~17:00 1号館/1105室(第A室) OF1 ロボットシミュレータChoreonoid講習会
	10:00~12:00 7号館/721室 OF2 在宅での介護や施設を選ぶ時代に~だれもが笑顔で過ごせるより良いケアとは~
	13:00~14:00 7号館/721室 OF3 「2020年World Robot Summitは何を競うのか?」
	13:00~15:00 4号館/421室 OF4 パネル討論「ロボット事業における中小企業産学連携の在り方3」
	14:30~16:30 7号館/721室 OF5 学会はどんな調査・研究をしているの?~研究専門委員会の活動を紹介します~
	15:30~17:30 4号館/721室 OF6 廃炉に向けた日本原子力学会との連携と課題3

9月12日(火)			
	10:30~	13:00~	15:00~
1号館1階 /第A室 (1105室)	1A1 10:00~12:00 OF: アクティブ・ラーニング、PBLを実現するロボット教材	1A2 OS:学科教育としてのロボティクス(1/2)	1A3 OS:学科教育としてのロボティクス(2/2)
1号館2階 /第B室 (1201室)	1B1 福祉・パワーアシスト(1/3)	1B2 福祉・パワーアシスト(2/3)	1B3 福祉・パワーアシスト(3/3)
1号館2階 /第C室 (1202室)	1C1 IS:Special Issue on "Robotics x AI"	1C2 IS:Special Issue on Assistive Robotics	1C3 IS:Robotics, Mechatronics and Control
1号館2階 /第D室 (1203室)	1D1 生物模倣ロボット	1D2 OS:ロボット技術のスポーツ&フィットネスへの展開	1D3 ロボットとスポーツ
1号館2階 /第E室 (1204室)	1E1 OS:宇宙ロボティクス	1E2 OS:NEDOインフラ維持管理・更新等の社会課題対応システム開発プロジェクトにおけるロボット開発の概要と成果(1/2)	1E3 OS:NEDOインフラ維持管理・更新等の社会課題対応システム開発プロジェクトにおけるロボット開発の概要と成果(2/2)
1号館2階 /第F室 (1205室)	1F1 センサ	1F2 OS:人工筋アクチュエータ・センサシステム(1/2)	1F3 OS:人工筋アクチュエータ・センサシステム(2/2)
1号館2階 /第G室 (1206室)	1G1 ヒューマンインタラクション(1/3)	1G2 ヒューマンインタラクション(2/3)	1G3 ヒューマンインタラクション(3/3)
1号館3階 /第H室 (1301室)	1H1 SLAM	1H2 環境認識・自己位置推定	1H3 車輪移動機構
2号館1階 /第I室 (2106室)	1I1 OS:インテリジェントホームロボティクス(1/2)	1I2 OS:インテリジェントホームロボティクス(2/2)	1I3 ディープラーニング
2号館1階 /第J室 (2107室)	1J1 OS:倒立振り子型ロボット	1J2 OS:柔軟物の力学的機能の活用と理解	1J3 ウェアラブル
2号館2階 /第K室 (2201室)	1K1 災害・レスキュー(1/3)	1K2 災害・レスキュー(2/3)	1K3 災害・レスキュー(3/3)
2号館2階 /第L室 (2202室)	1L1 OS:ロボットマニピュレーション(1/3)	1L2 OS:ロボットマニピュレーション(2/3)	1L3 OS:ロボットマニピュレーション(3/3)
オープン フォーラム	10:00~12:00 1号館/1105室(第A室) OF7 アクティブ・ラーニング、PBLを実現するロボット教材 12:00~13:30 7号館/721室 OF8 学術講演会参加学生向けランチセッション 14:30~17:30 7号館/721室 OF9 このロボットがすごい2017		

RSJ2017 セッションプログラム(暫定版)

9月13日(水)				
	10:30~	13:00~	15:00~	
1号館1階 /第A室 (1105室)	2A1 10:00~13:00 OF:我が企業のロボット~ロボット関連企業の取 り組み~		■会長挨拶・表彰式 時間:15:00~16:00 会場:7号館2階721室  ■特別講演 時間:16:15~17:30 会場:7号館2階721室 演題:IoTからIoSへ——社会に溶け込むロボッ ト 講師:坂村健(INIAD東洋大学情報連携学部学部長)  ■懇親会 時間:18:00~20:00 会場:学生ホール食堂棟1階	
1号館2階 /第B室 (1201室)	2B1 OS/OF:RSNPを利用したロボットサービスコン テスト2017 ~応募作品発表と審査、審査結果 発表~	2B2 OS:インターネットとロボットサービス ~IoTと 人工知能を活用するロボットサービスとRSiの取 り組み~		
1号館2階 /第C室 (1202室)	2C1 OS:剛性と柔軟性を融合するスマートメカニクス (1/2)	2C2 OS:剛性と柔軟性を融合するスマートメカニクス (2/2)		
1号館2階 /第D室 (1203室)	2D1 OS:産業分野におけるUAVの活用と安全管理 (1/2)	2D2 OS:産業分野におけるUAVの活用と安全管理 (2/2)		
1号館2階 /第E室 (1204室)	2E1 フィールドロボット	2E2 調査・点検ロボット		
1号館2階 /第F室 (1205室)	2F1 アクチュエータ(1/2)	2F2 アクチュエータ(2/2)		
1号館2階 /第G室 (1206室)	2G1 操作インターフェース	2G2 ハプティクス		
1号館3階 /第H室 (1301室)	2H1 移動機構	2H2 OS:機構知		
2号館1階 /第I室 (2106室)	2I1 OS:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(1/5)	2I2 OS:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(2/5)		
2号館1階 /第J室 (2107室)	2J1 医療ロボット(1/2)	2J2 医療ロボット(2/2)		
2号館2階 /第K室 (2201室)	2K1 マニピュレータ・産業用システム	2K2 柔軟ロボットアーム		
2号館2階 /第L室 (2202室)	2L1 ヒューマノイド(1/2)	2L2 ヒューマノイド(2/2)		
オープン フォーラム	10:00~13:00 1号館/1105室(第A室) OF10 我が企業のロボット~ロボット関連企業の取り組み~ 10:00~14:30 2号館/2101室横ラウンジ OF11 学生と企業のための交流サロン 10:30~12:00, 13:00~13:30 1号館/1201室(第B室) OF12 RSNPを利用したロボットサービスコンテスト2017 ~応募作品発表と審査、審 査結果発表~			

RSJ2017 セッションプログラム(暫定版)

9月14日(木)			
	10:30~	13:00~	15:00~
1号館1階 ／第A室 (1105室)	3A1 飛行ロボット	3A2 OS:ロボット聴覚およびその展開(1/2)	3A3 OS:ロボット聴覚およびその展開(2/2)
1号館2階 ／第B室 (1201室)	3B1 移動ロボット	3B2 OS:ロボットと生きる(1/2)	3B3 OS:ロボットと生きる(2/2)
1号館2階 ／第C室 (1202室)	3C1 ロボットビジョン(1/3)	3C2 ロボットビジョン(2/3)	3C3 ロボットビジョン(3/3)
1号館2階 ／第D室 (1203室)	3D1 OS:ヒューマンサポートロボティクス(1/3)	3D2 OS:ヒューマンサポートロボティクス(2/3)	3D3 OS:ヒューマンサポートロボティクス(3/3)
1号館2階 ／第E室 (1204室)	3E1 OS:微細作業(1/2)	3E2 OS:微細作業(2/2)	
1号館2階 ／第F室 (1205室)	3F1 群ロボット	3F2 ソーシャルロボット	3F3 OS:遊びとロボット
1号館2階 ／第G室 (1206室)	3G1 OS:人間機械協調(1/2)	3G2 OS:人間機械協調(2/2)	
1号館3階 ／第H室 (1301室)	3H1 OS:科学技術の社会実装指向研究開発と技術者教育(1/2)	3H2 OS:科学技術の社会実装指向研究開発と技術者教育(2/2)	3H3 OS:ロボット感動教育
2号館1階 ／第I室 (2106室)	3I1 OS:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ～認識・行動学習・記号創発～(3/5)	3I2 OS:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ～認識・行動学習・記号創発～(4/5)	3I3 OS:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ～認識・行動学習・記号創発～(5/5)
2号館1階 ／第J室 (2107室)	3J1 安全・倫理	3J2 OS:AMEDロボット介護機器開発・導入促進事業	
2号館2階 ／第K室 (2201室)	3K1 ロボットハンド	3K2 ピッキング・マニピュレーション	3K3 水中・水上ロボット
2号館2階 ／第L室 (2202室)	3L1 二足歩行・バイオメカニクス	3L2 二足歩行・歩容制御	3L3 多脚ロボット
オープン フォーラム	12:00~14:30 7号館/721室 OF13 学術論文の査読の作法と、それを知ることのできる論文の書き方 ~投稿論文掲載までの道~		